#### УДК 621.316.722.076.12

## ФИЛЬТРОКОМПЕНСИРУЮЩИЕ УСТРОЙСТВА ДЛЯ УСТАНОВОК С ТИРИСТОРНЫМ ПРИВОДОМ

### Е.А. Триллер, Т.В. Алтухова Красноармейский индустриальный институт ГВУЗ ДонНТУ

Розглянуто питання виникнення вищих гармонійних коливань в шахтних підйомних установках з тиристорним приводом й можливості скорочення їх впливу за допомогою фільтрокомпенсуючих пристроїв.

На сегодняшний день на предприятиях угольной промышленности Украины особо остро стоит вопрос энергосбережения. В современных электрических сетях, к сожалению, очень часто присутствуют гармонические составляющие тока. Гармоники генерируются электротехническим оборудованием с нелинейной нагрузкой, что приводит к большим потерям энергии, неисправностям и сбою в работе оборудования, перегреву кабельных линий и трансформаторов, ухудшается работа систем релейной защиты и автоматики, что и приводит к убыткам. Также при наличии высших гармоник в электрических цепях возникает опасность появления резонансных явлений, при этом гармоники могут усиливаться в 10-15раз в цепи.

На шахтах возникновение высших гармоник происходит в основном на подъемных установках с тиристорным управлением. Привод по системе «тиристорный преобразователь – двигатель постоянного тока», обладая достоинствами по управлению, имеет недостатки по отношению к питающей сети: при его пуске возникают толчки реактивной мощности и падение напряжения электросети, сопровождающиеся появлением в сети высших гармоник. В электродвигателях дополнительный нагрев обмоток возникает через значительную разность в скоростях вращающих магнитных полей, которые образовываются высшими гармониками и скоростью обращения ротора. В отличие от трансформаторов, выход из порядка электродвигателей шахтных подъемных установок через перегрев более значительный. Для ограничения воздействий тиристорных преобразователей на питающую сеть выбрать многоипульсные схемы выпрямления – 6-ти или 12ипульсная (двойной мост), приведенный уровень гармоник на стороне переменного напряжения 12-пульсной схемы значительно ниже в сравнении с 6-ипульсной (конфигурация гармоники 6-пульсная 5-я,7я, 11-я, 13-я, 17-я, 19-я, 23-я, 25-я; 12-ипульсная 11-я, 13-я, 23-я, 25-я);

применение фильтров и регулируемых фильтрокомпенсирующих устройств, позволяет осуществлять коррекцию коэффициента мощности. Фильтрокомпенсирующие устройства при идеальном настраивании в резонанс полностью поглащают высшие гармонические составляющие, а также используются как компенсирующие устройства. В силовых фильтрах используются конденсаторные установки напряжением от 0,22 кВ до 10,5 кВ.

Для установки фильтрокомпенсирующих устройств на шахтные подъемные установки (рис.1) необходимо проверить возможность применения и нормальной работы в сети по условию возникновения параллельного резонанса на высших гармонических составляющих в системе «сеть - ФКУ» [1]:

$$v_{np} = \sqrt{\frac{X_{\phi \kappa y}}{X_{\Sigma}}} \le 3,$$

где  $v_{np}$  - номер гармонической составляющей, где будет происходить резонанс токов;

 $X_{\phi \kappa y} = \frac{U_{{}_{\scriptscriptstyle HOM} \Phi K Y}}{Q_{{}_{\scriptscriptstyle HOM} \Phi K Y}}$  - емкостное сопротивление фильтрокомпенси-

рующих устройств на основной частоте, Ом;

 $U_{{\scriptscriptstyle {\it HOM}}\Phi {\it KV}}$  - номинальное напряжение фильтрокомпенсирующих устройств;

$$X_{\sum} = \frac{1}{\frac{1}{X_{\sum_{\textit{nag}}}} + \frac{1}{X_{\sum_{\textit{c}}}}}$$
 - суммарное индуктивное сопротивление пи-

тающей сети и прочих нагрузок на основной частоте, Ом.

 $X_{\Sigma_{\it Hag}}$  - индуктивное сопротивление асинхронного двигателя шахтной подъемной установки;

 $X_{\Sigma c}$  - суммарное индуктивное сопротивление питающей сети на общей частоте.

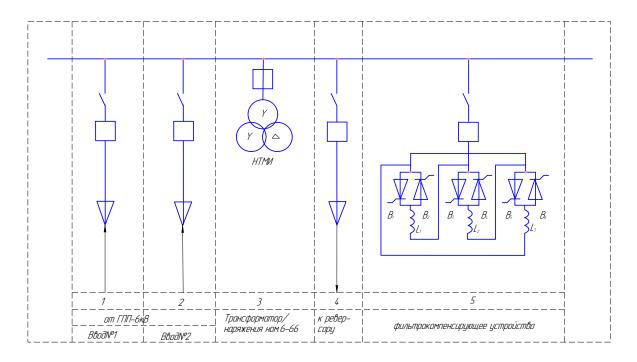


Рис.1. Принципиальная однолинейная схема шахтной подъемной установки с подключением фильтрокомпенсирующего устройства

Выбор фильтрокомпенсирующих устройств шахтной подъемной установки производится по параметрам [1]:

1) Активная мощность шахтной подъемной установки:  $P_{p} = \kappa_{c} \cdot P_{\textit{HOM}} \, ,$ 

где  $\kappa_{_{C}} = 0,7$  - коэффициент спроса шахтной подъемной установки;

 $P_{\mathit{HOM}}$  - номинальная мощность шахтной подъемной установки;

2) Реактивная мощность шахтной подъемной установки:  $Q_p = tg \varphi \cdot P_p \, ;$ 

где  $tg\varphi$  - существующий коэффициент мощности;

3) Значение плановой реактивной мощности шахтной подъемной установки, кВар:  $Q_n = P_D \cdot tg \varphi_n$ ;

где  $tg\varphi_n$  - планируемый коэффициент мощности;

4) Мощность фильтрокомпенсирующих устройств, которые устанавливаются на шахтную подъемную установку, кВар:  $Q_{\phi \kappa y} = Q_{\phi} - Q_n$ ;

где  $Q_{\phi}$ ; $Q_n$  - мощность реактивная соответственно фактическая и плановая по шахте;

5) Номинальная мощность батарей конденсаторов (БК) фильтро-

компенсирующих устройств [2]: 
$$Q_{_{HOM,EK}} \geq \frac{3 \cdot U_{_{HOM,EK}} \cdot \sum_{k=1}^{n} I_{_{v_k,EK}}}{\sqrt{C_i^2 - a_v^2 \cdot k_u^2}} \,,$$

где  $U_{{\scriptscriptstyle {\it HOM}},{\it EK}}$  - номинальное напряжение конденсаторов, кВ;

 $a_v = \frac{v^2}{v^2 - 1}$  - коэффициент, характеризующий степень увеличения напряжения;

*v* - номер гармоники;

$$k_u = \frac{U_n}{U_{_{_{_{\!\!\textit{DM}},\!\textit{DK}}}}}$$
 - коэффициент искривления синусоидальности

кривого напряжения;

 $U_{\scriptscriptstyle n}$ - напряжение  ${\it n}$ -й гармонической составляющей напряжения;

 $\sum_{k=1}^{n} I_{v_k, \mathit{BK}}$  - суммарный значение тока батарей конденсаторов фильтрокомпенсирующих устройств;

 $C_i$  - продолжительно допустимые превышения тока.

# Определение основных параметров фильтрокомпенсирующих устройств[2,3]:

1) Количество параллельно включенных конденсаторов:

$$l = \frac{U_c \cdot a_v}{U_{{\scriptscriptstyle HOM}, {\scriptscriptstyle EK}} \cdot k_1}$$

где  $k_1$  - коэффициент, учитывающий повышения напряжения на отдельных конденсаторах вследствие расхождения их емкостей;

- 2) Фазное напряжение промышленной частоты на зажимах батареи конденсаторов фильтра определяется по формуле  $U_{16} = a_v \cdot U_{nom, bK}$ ;
- 3) Проверка выбранных фильтрокомпенсиорующих устройств проводиться по условию отсутствия недопустимой перегрузки по напряжению:

$$\sqrt{a^{2}_{v} \cdot k^{2}_{u} + \frac{1}{I_{hom,\Phi KV}^{2}} \cdot \sum_{k=1}^{n} \frac{I_{v_{k}, \delta K}^{2}}{v_{k}^{2}}} \leq C_{U}$$

где  $I_{{\scriptscriptstyle HOM},\Phi KV}$  -номинальный ток фильтрокомпенсиорующих устройств;

 $C_{\scriptscriptstyle U}$  - продолжительно допустимые превышения напряжения.

4) Проверка выбранных фильтрокомпенсирующих устройств по условию допустимой перегрузки по току :  $\frac{I_{\nu 6}}{I_{H\!B}}\!\leq\!\sqrt{C^2{}_i-a^2{}_\nu k^2{}_u}$ 

$$I_{v6} = \frac{S_{IIP}}{\sqrt{3}U_{HOM} \cdot v}$$
 - действующее значение тока фильтрокомпенсирующих устройств;

 $I_{\mathit{HE}}$  - номинальный ток фильтрокомпенсирующих устройств.

5) Проверка выбранных фильтрокомпенсирующих устройств по условию исключения недопустимой перегрузки по току :

$$I_{_{HOM,EK}} \ge \frac{\sum_{k=1}^{n} I_{_{V_k,EK}}}{\sqrt{C_i^2 - a_v^2 \cdot k_u^2}}$$

6) При идеальном налаживании в резонанс и номинальных значениях индуктивности  $L_{\text{ном}}$  и емкости  $C_{\text{ном}}$  справедливо следующее отношение:  $L_{\text{ном}} = \frac{1}{v^2 \cdot \omega^2 \cdot C_{\text{ном}}}$ ,

где  $\omega$  - частота питающей сети.

Индуктивность L имеет отклонение, обусловленное несовершенством технологии:  $L = L_{HOM}(1 + \alpha_L)$ ,

где  $\alpha_{L} = \Delta L/L_{HOM}$  - относительное отклонение индуктивности от номинального значения.

Емкость также имеет отклонение:  $C = C_{HOM}(1 + \alpha_C)$ ,

где  $\alpha_{\it C} = \Delta C/C_{\it HOM}$  - относительное отклонение емкости от номинального значения.

7) Индуктивное и емкостное сопротивления фильтра изменяются с изменением частоты питающей сети :  $\omega = \omega_{_{HOM}} + \Delta \omega = \omega_{_{HOM}} (1 + \alpha_{_{\omega}})$ ,

где  $\alpha_{\omega} = \Delta \omega / \omega_{\!\scriptscriptstyle HOM}$ - относительное отклонение частот от номинального значения.

- 8) Абсолютная величина реактивного сопротивления фильтра гармоники  $\Delta X_{\phi v}$  при разладе резонансного контура вследствие отклонений индуктивности и емкости от номинальных значений представляется выражением:  $\Delta X_{\phi v} = v \cdot \omega \cdot L \frac{1}{v \cdot \omega \cdot C}$
- 9) Относительное отклонение реактивного сопротивления фильтру от величины емкостного сопротивления при идеальном резонансном налаживании выражается формулой  $\alpha = \frac{\Delta X_{\phi \nu}}{\nu \cdot \omega \cdot L_{\text{HOM}}}$ .

### Выводы:

Установка фильтрокомпенсирующих установок на шахтные подъемные установки с тиристорным управлением позволяет:

- увеличить коэффициент мощности, что значительно снизит потери активной и реактивной мощности;
  - снизить коэффициент несинусоидальности;
  - существенно увеличить уровень неканонических гармоник.

### Библиографический список

- 1. Справочник по электроустановкам угольных предприятий. Электроустановки угольных шахт: Справочник / В.Ф.Антонов, Ш.Ш.Ахмедов, С.А. Волотковский и др. Под общей ред. В.В.Дегтярева, В.И.Серова, Г.Ю Цепелинского М.: Недра, 1988. 727с.
- 2. Красник В.В. Автоматические устройства по компенсации реактивной мощности в электросетях предприятий. 2-е изд., перераб. и доп. М.: Энергоатомиздат, 1983. 136 с.
- 3. Справочник по электроснабжению и электрооборудованию: в 2 т. / Под общ. ред. А.А. Федорова. Т.2 Электрооборудование. М.: Энергоатомиздат, 1987. 592 с.
- 4. Справочник по электроснабжению и электрооборудованию: в 2 т. / Под общ. ред. А.А. Федорова. Т.1 Электроснабжение. М.: Энергоатомиздат, 1986. 568 с.