

УДК 622.457.

БЛОК УПРАВЛЕНИЯ ПУСКОМ ВЕНТИЛЯТОРА ГЛАВНОГО ПРОВЕТРИВАНИЯ

М.Ю. Васильков, Э.К. Никулин

Донецкий национальный технический университет

Розглянута існуюча апаратура керування вентилятором головного провітрювання УКАВ-2. Запропонований новий спосіб реалізації блоку пуску на безконтактних елементах.

Вентиляторы широко применяются во всех отраслях промышленности. На их привод расходуется огромное количество электроэнергии, вырабатываемой в стране. В частности, в горной отрасли на привод вентиляторов, обслуживающих шахту, уходит до 8-10% электроэнергии расходуемой всей шахтой. В связи с этим, создание высокоэкономичных вентиляторов и правильное их использование имеет большое экономическое значение.

На данный момент в горной отрасли для автоматизации вентиляторных установок, оборудованных одним или двумя нереверсивными или реверсивными осевыми вентиляторами либо центробежными вентиляторами одностороннего и двустороннего всасывания, имеющих одно- или двухдвигательный привод с синхронными или асинхронными электродвигателями высокого и низкого напряжения, используется аппаратура УКАВ-2. Главным недостатком УКАВ-2 является его реализация на релейно-контактных элементах, что не обеспечивает необходимый уровень надёжности [1].

Для разработки и усовершенствования схемы останковки вентилятора главного проветривания была детально проанализирована работа вентилятора во всех возможных режимах и учтены возможные неполадки, возникающие при работе установки: отказы отдельных аппаратов и реле, обрыв или замыкание в цепях управления, повреждение пускорегулирующей аппаратуры. А также был изучен принцип работы аппаратуры управления главных вентиляторных установок (УКАВ-2; УКАВ-2М) и возможность применения бесконтактных устройств.

Составные части устройства пуска вентилятора не имеют непосредственной связи друг с другом, а связаны между собой при помощи узлов, не входящих в устройство, поэтому достоверно структурную или функциональную схемы изобразить затруднительно. На рис. 1 представлена структурная электрическая схема останковки вентилятора главного проветривания.

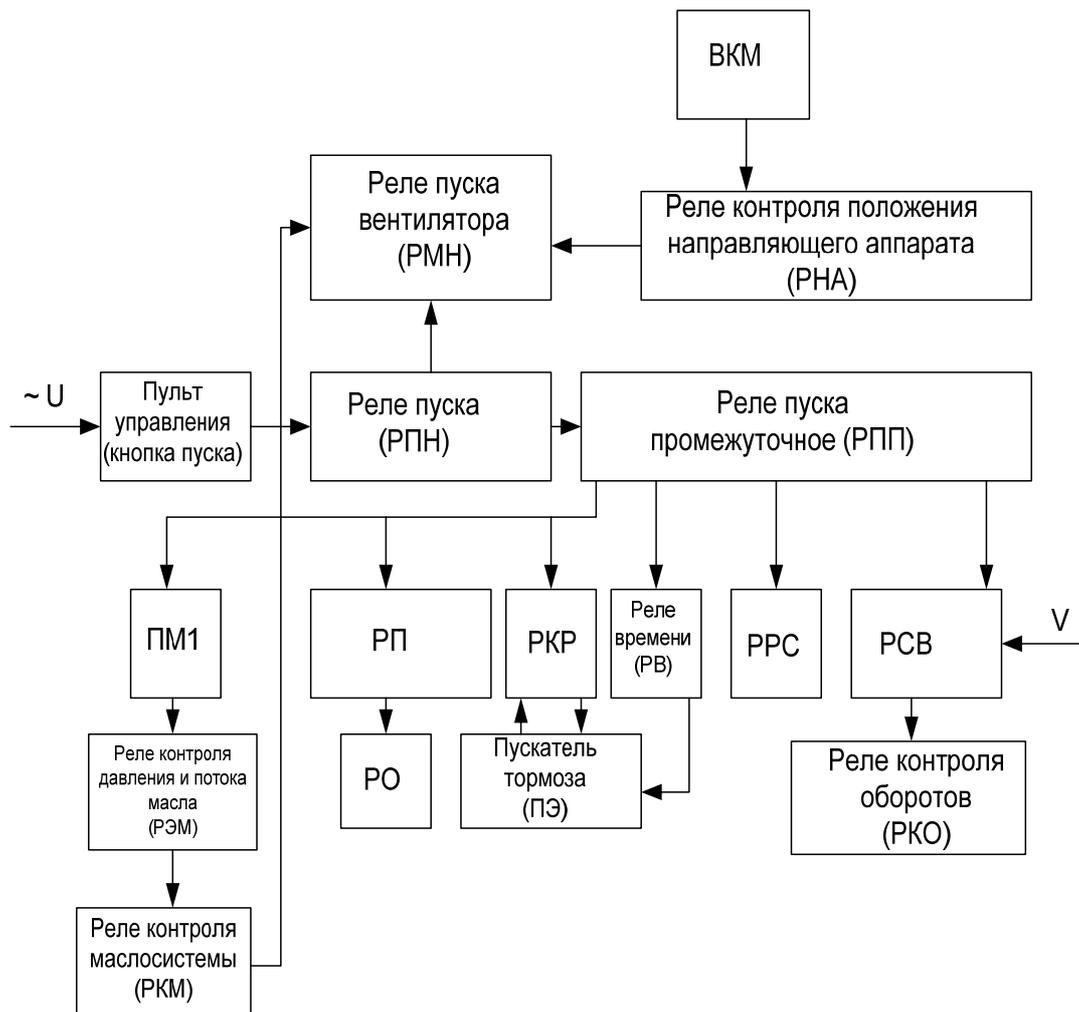


Рис. 1. Структурная схема устройств пуска вентилятора главного проветривания

При нажатии кнопки «Пуск» КП включится промежуточное реле пуска в нормальном режиме (РПН) и своими контактами включит промежуточное реле пуска (РПП), которое включит пускатель маслонасоса ПМ1. Маслонасос начнет подавать масло в систему смазки вентилятора. Кроме этого будут включены реле пуска (РП), моторное реле контроля разгона (РКР), реле времени (РВ), реле режима снятия напряжения (РРС), будет подано напряжение на реле скорости (РСВ).

Включенное РП включает пускатель тормоза (ПЭ), шунтирует контакты РКО и РПЛ в цепи РПН (РПП), подготавливает цепь реле отключения (РО). Моторное реле контроля разгона замыкает свои контакты с выдержкой времени: РКР-2 через 3, РКР-5 через 4, РКР-4 через 7, РКР-3 через 7 и РКР-1 через 10 мин.

Контролируется работа системы смазки контактными манометрами (ЭКМ) и струйными реле (РС). Если система смазки работает нормаль-

но, то включается реле контроля давления и потока масла (*РЭМ*), которое включает реле контроля маслосистемы (*РКМ*) и размыкает цепь реле включения резервного маслонасоса (*РРМ*). *РКМ* подготавливает цепь включения реле пуска *РМН* (*РМР*).

Реле времени замыкает свои контакты в цепях реле *РПН* (*РПР*), *РП* и размыкает в цепи пускателя тормоза. После закрывания направляющего аппарата замыкается контакт концевого выключателя (*ВКМ*) в цепи реле контроля положения направляющего аппарата (*РПА*), которое включается и замыкает свои контакты в цепи *РМН* (*РМР*), включает привод ляд, положение *которых* контролируется концевыми выключателями *ВК-1* и *ВК-2*. Если ляды находятся в необходимом положении, то контакт *КВ-1* в цепи *РМН* окажется замкнутым, последнее сработает и включит привод масляного выключателя. Блок - контакты масляного выключателя *В* включают реле размножения контактов включения статорной цепи (*РПЛ*), а также разомкнутся в цепи пускателя направляющего аппарата и пускателя тормоза.

В разрабатываемом устройстве релейно-контактные элементы заменены на бесконтактные элементы. Всё это позволит увеличить надёжность из-за исключения релейных элементов, улучшить безаварийность пуска вентилятора и осуществить миниатюризацию аппаратуры.

Выводы

Преимущества использования дискретных сигналов в результате преобразования следующие: большая точность преобразования; высокая помехозащищённость и общая надёжность устройств; простота устройств запоминания информации и хранения её в течении длительного времени; реальная возможность точного цифрового отображения выходной информации; относительно низкая стоимость устройств и систем, реализующих сложные и точные преобразования.

Библиографический список

1. Автоматизация подземных горных работ / Под редакцией проф. Иванова А.А. – К.: Высшая школа, 1987 г. – 328 с.