

**ВОЗДЕЙСТВИЕ ПРОЦЕССОВ ТЕРМОУПРУГОСТИ НА РАБОТОСПОСОБНОСТЬ ОПОРНЫХ УЗЛОВ ТЯЖЕЛЫХ СТАНКОВ**

**Ковалев В.Д., Донченко А.И.**  
(ДГМА, г. Краматорск, Украина)

Как показывает анализ процессов, протекающих при работе тяжелых станков, тепловые и упругие деформации оказывают существенное влияние на работоспособность даже при небольших изменениях воздействующих факторов. Изменение температуры оборудования на несколько градусов может привести к существенным нарушениям геометрии крупных несущих и базовых элементов, а для деталей с габаритами в несколько метров это может привести к существенным нарушениям. Поэтому изучение воздействия силовых и тепловых нагрузок на работоспособность опорных узлов тяжелых станков является актуальным. Данная работа посвящена проблеме разработки методики и алгоритма расчета гидростатических опорных узлов с наиболее полным и адекватным учетом всех воздействующих на систему факторов, что позволит не только на исследовательском, но и на приемлемом инженерном уровне не только рассчитать, но и оптимизировать конструкцию и эксплуатационные показатели узла или машины в целом.

Анализируя работы, проведенные О.Б. Приходько, М.А. Левиным и другими авторами [1, 2, 3, 4], можно сделать вывод, что для решения поставленной задачи нужно применять сеточные методы решения систем дифференциальных уравнений, например, методы конечных элементов или конечных разностей [5, 6]. Основная сложность при этом – это недостаточная сходимости конечно-элементной системы. Эта проблема решается с помощью множества итерационных решений уравнения, приближающих решение к верному с некоторой установленной погрешностью. Для упрощенных инженерных решений, позволяющих получить конструктивные параметры опоры, используются эмпирические зависимости, которые предлагает В.В. Бушуев [7].

Для достижения поставленных целей в работе были решены следующие задачи: постановка краевой задачи с определением граничных условий; разработка методики расчета тепловых деформаций с учетом граничных условий; разработка методики расчета упругих деформаций; разработка общей методики расчета и алгоритма расчета с комплексным учетом тепловых и упругих деформаций и возможностью оптимизации конструкции опоры.

Для решения поставленной задачи будем рассматривать установившееся состояние системы. При выполнении расчета необходимо задаться геометрическими параметрами опоры, начальными давлениями в камерах подвода смазки (карманах), внешними силами резания и нагрузкой от веса деталей и узлов, температурой окружающей среды, температурой на входе в дроссель (температура охлажденной смазки), температурой на входе в карман, температурой на выходе из опоры. При этом примем, что на первой итерации температура на входе и на выходе одинакова, а далее она изменяется под действием поступившего тепла при различной деформации опоры.

Тепловые деформации определяются как произведение температуры в каждой точке рассматриваемой детали и коэффициента теплового линейного расширения [8]. Так как свойства материала опоры практически одинаковы, мы принимаем коэффициент линейного расширения постоянным для любой точки опоры. Для определения температуры в любой точке необходимо найти температурное поле. Приведенное диффе-

ренциальное уравнение связывает временное и пространственное распределение температуры в любой момент времени  $\tau > 0$ , исходя из условия, что температура исследуемой опоры в любой точке не изменяется во времени, т.е. является функцией только координат  $d\theta/d\tau = 0$ :

$$\nabla^2 \theta(M) + 1/\lambda F(M) = 0, \quad (1)$$

где  $\theta$  – температура тела  $\theta(x,y,z)$ ;  $F(M)$  – функция плотности тепловых источников;  $\lambda$  – коэффициент теплопроводности;  $\tau$  – время;  $\nabla = \text{div}(\text{grad})$  – оператор Лапласа.

Учет изменения тепловой энергии в опоре ведется не при расчете состояния системы, а как результат работы системы с рассчитанными параметрами на очередной итерации, т.е. потери мощности на прокачку, на трение и т.д., который используется в следующей итерации.

Для решения тепловой задачи сеточными методами нужно наложить на систему граничные условия. Для внешних поверхностей опоры жидкостного трения примем граничные условия II рода, которые описываются следующей зависимостью:

$$\lambda (\partial \theta(M, \tau) / \partial n) = \Phi(M, \tau); M \in S; \tau > 0, \quad (2)$$

где  $\Phi(M, \tau)$  – непрерывная функция  $M(x,y,z)$  и времени  $\tau$  по области  $S$ ;

$n$  – нормаль к  $S$  в точке  $M(x,y,z)$ .

Для упрощения расчетов примем, что тепловой поток через внешнюю поверхность будет постоянен, тогда

$$\partial \theta(M, \tau) / \partial n|_{M \in S} = q_0 / \lambda = \text{const} \quad q_0 / \lambda = \Phi(M, \tau); M \in S; \tau > 0,$$

где  $q_0$  – количество теплоты.

Изменение температуры по опорной поверхности можно представить линейным законом, что позволит существенно облегчить решение, хотя температура на поверхности изменяется по сложному закону. С учетом этого граничное условие для этой поверхности примет вид:

$$\partial \theta(M, \tau) / \partial n = \frac{\theta'_{\text{вх}} - \theta_{\text{вых}}}{L}, \quad (3)$$

где  $L$  – расстояние от точки попадания масла в карман до исследуемой точки на опорной поверхности.

Исходными уравнениями для решения задачи теории упругости являются статические, геометрические и физические соотношения. К статическим относятся дифференциальные уравнения равновесия. Геометрические соотношения устанавливают связь между компонентами деформации и компонентами перемещения в матричной форме, связывающей матрицы–столбцы деформаций и перемещений [4].

Физические соотношения выражают связь по закону Гука между компонентами напряжений как линейными функциями компонент деформаций, при одинаковых упругих свойствах во всех направлениях (изотропности).

Система дифференциальных уравнений равновесия, геометрических и физических соотношений является замкнутой. При решении этой системы в перемещениях неизвестными являются функции перемещения  $\delta_x(x,y,z)$ ,  $\delta_y(x,y,z)$ ,  $\delta_z(x,y,z)$ , а систему уравнений теории упругости сводят к трем уравнениям относительно этих функций. Для этого напряжения в дифференциальных уравнениях равновесия выражают по закону Гука через деформации, а последние – по формулам Коши – через перемещения [4].

В качестве граничных условий задают известные значения перемещений  $\delta_x$ ,  $\delta_y$ ,  $\delta_z$  в точках поверхности и поверхностные нагрузки, записанные через перемещения [4].

Поверхностные нагрузки в опорах  $p = \{p_x, p_y, p_z\}$  определяются при решении

уравнения, описывающего закон распределения нагрузок – давлений, возникающих в слое смазочного материала, разделяющего взаимно перемещающиеся и передающие нагрузку поверхности.

Закон распределения гидродинамических давлений в цилиндрической опоре описывается уравнением Рейнольдса, которое для цилиндрической опоры в безразмерной форме имеет вид:

$$\left( \bar{h}^3 \frac{\partial \bar{p}}{\partial \bar{\varphi}} \right) + \frac{\partial}{\partial \bar{z}} \left( \bar{h}^3 \frac{\partial \bar{p}}{\partial \bar{z}} \right) = -\Omega \frac{\partial \bar{h}}{\partial \bar{z}}, \quad (14)$$

где  $\bar{z} = z/R\Phi$ , где  $0 \leq \bar{z} \leq D = L/R\Phi = L/2\pi R$ ,

$\bar{\varphi} = \varphi/\Phi$ , где  $0 \leq \bar{\varphi} \leq 1$  ( $\Phi = 2\pi$ ), здесь  $\Phi$  – угол охвата цапфы (вала) втулкой,  $\Phi = 2\pi$ ;  $L$  – длина втулки – линейный размер опоры скольжения в направлении координатной оси  $Z$ ;

$$c = 6UA\mu / h_0^2 + p_c; \quad \bar{p} = p/c;$$

$A, B$  – соответственно длина и ширина опорной поверхности;  $h_0$  – минимальная толщина слоя смазочного материала;  $p_c$  – давление в системе питания;

$$\bar{h} = h/h_0, \quad h = h_0 + \Delta_{перек} + \Delta_{упр} + \Delta_{тепл}; \quad (5)$$

$h$  – толщина слоя смазочного материала;  $\Delta_{перек}$  – зазор в опоре под действием перекоса;  $\Delta_{упр}$  – зазор, возникающий за счет упругой деформации;  $\Delta_{тепл}$  – зазор, возникающий за счет тепловой деформации;

$\Omega = 6\mu UR/h_0^2 \cdot c$  – безразмерная величина, характеризующая режим работы исследуемой опоры жидкостного трения.

Зная давления в карманах и величину зазоров между опорными поверхностями, мы можем вычислить эксплуатационные характеристики опоры.

Расход смазочного материала через границы исследуемой камеры может быть определен выражением следующего вида

$$Q_{Гj} = (h_0 C / \mu) K_{QГj},$$

где  $K_{QГj}$  – безразмерный коэффициент, характеризующий расход смазочного материала через границу  $Г$  рассматриваемой камеры:

$$K_{QГj} = \frac{1}{12} \int_{\bar{b}_{1j}}^{\bar{b}_{2j}} \left( -\bar{h}^3 \frac{\partial \bar{p}}{\partial \bar{x}} + \Omega \bar{h} \right) \Big|_{\bar{x}=\bar{a}_{1j}} d\bar{z} + \frac{1}{12} \int_{\bar{b}_{1j}}^{\bar{b}_{2j}} \left( -\bar{h}^3 \frac{\partial \bar{p}}{\partial \bar{x}} - \Omega \bar{h} \right) \Big|_{\bar{x}=\bar{a}_{2j}} d\bar{z} + \frac{1}{12} \int_{\bar{a}_{1j}}^{\bar{a}_{2j}} \left( -\bar{h}^3 \frac{\partial \bar{p}}{\partial \bar{z}} \right) \Big|_{\bar{z}=\bar{b}_{1j}} d\bar{x} + \frac{1}{12} \int_{\bar{a}_{1j}}^{\bar{a}_{2j}} \left( -\bar{h}^3 \frac{\partial \bar{p}}{\partial \bar{z}} \right) \Big|_{\bar{z}=\bar{b}_{2j}} d\bar{x}.$$

Мощность, затрачиваемая на преодоление сил вязкого сдвига, будет рассчитана по формуле:

$$N_{TP} = \frac{\mu U^2 A^2}{h_0} K_{NTP},$$

где  $K_{NTP}$  – безразмерный коэффициент, характеризующий затраты мощности на преодоление сил вязкого сдвига:

$$K_{N_{TP}} = \pm \frac{3\alpha K_W}{\Omega} + \left[ \frac{\bar{z}}{\alpha} \ln \left| 1 + \frac{\alpha}{\beta \bar{z}} \right| + \beta (1 + \alpha) \frac{1}{\beta^2} (\ln |\beta \bar{z} + 1| - \right. \\ \left. - \frac{\bar{z}}{\beta (\beta \bar{z} + 1)}) \right] + \frac{2}{\beta} \left( 1 + \beta \bar{z} - \ln |\beta \bar{z} + 1| - \frac{\beta \bar{z}^2}{\beta \bar{z} - 1} \right) \Big|_{\bar{z} = 0}^{\bar{z} = D}$$

Мощность, затрачиваемая на прокачку смазочного материала, будет рассчитана по формуле:

$$N_{np} = \frac{h_0^3}{\mu} \left( \frac{W}{A^2} \right) K_{N_{np}},$$

где  $K_{N_{np}}$  – безразмерный коэффициент, характеризующий величину мощности, затрачиваемой на прокачку смазочного материала,

$$K_{N_{np}} = \frac{K_{QG_0} (1 - \Omega)}{K^2 W}.$$

Смазочный материал, проходящий через исследуемую область в зазоре между сопрягаемыми поверхностями, нагревается. Согласно предположению, что все выделившиеся при этом тепло уходит в смазку и опору, можно записать, что

$$\Delta \theta_{Qcp} = N_{mp} + N_{np}, \text{ откуда } \Delta \theta = \frac{\mu_{cp}^2 A^4 U K_{N_{TP}}}{cp h_0^4 W K_{QG_0}} + \frac{W K_W K_{N_{np}}}{cp A^2 K_{QG_0}}.$$

Как утверждалось ранее, тепло, полученное опорой при расчете, учитывается при последующем перерасчете.

Значение вязкости  $\mu$  принимается по линейному закону изменения температуры от точки подачи смазки в опору до выхода жидкости из нее.

Зависимость вязкости смазочного материала от температуры описывается эмпирическим выражением, например, Рейнольдса или Фогеля, которые после подстановки в них значения принимают вид:

$$\mu = \mu_0 e^{-\frac{\Delta \theta}{\theta^*}} \quad (\text{формула Рейнольдса});$$

$$\mu = m_1 e^{\frac{m_2}{\theta_0 + \frac{\Delta \theta}{2} - 273}} \quad (\text{формула Фогеля}).$$

При подстановке выражений для  $\mu$ , оказывается, что величина  $\Delta \theta$  присутствует в левой и правой части равенства, поэтому ее значения вычисляется итерационно, методом последовательных приближений.

На основе приведенных выражений и уравнений создана методика расчета для теоретического исследования поведения опорного узла с жидкостным режимом трения под воздействием тепловых и упругих деформаций, которая позволит рационализировать и оптимизировать параметры опоры. Алгоритм метода направлен на оптимизацию параметров опоры и учитывает изменения внешних факторов во времени.

**Список литературы: 1.** Воскресенский В.А., Дьяков В.Н., Зиле А.З. Расчет и проекти-

рование опор жидкостного трения: Справочник. – М.: Машиностроение, 1983. – 232 с. **2.** Приходько О.Б. Расчет и проектирование опор жидкостного трения гидродинамического типа тяжелых машин // Энергомашиностроение. – 1986. – № 4. – С. 10-14. **3.** Ковалев В.Д. Общий алгоритм расчетов и исследований опор жидкостного трения // Трение и износ. – 1997. – Т.18. – №6. – С. 750-760. **4.** Ковалев В.Д. Математические модели работы станочных опор жидкостного трения на основе совместного решения задач гидродинамики и теории упругости// Вестник Национального технического Университета Украины «Киевский политехнический институт». Машиностроение. – К.: – Вып. 38. – 2000. – Т1. – С. 98-102. **5.** Струтинський В.Б., Мельничук П.П., Математичне моделювання металорізальних верстатів: Монографія. – Житомир: ЖІТІ, 2002. – 570 с. **6.** Струтинський В.Б., Математичне моделювання процесів та систем механіки: Підручник. – Житомир: ЖІТІ, 2001. – 612 с. **7.** Бушуев В.В. Гидростатическая смазка в станках. –М.: Машиностроение, 1994. – 196 с. **8.** Якимов О.В. та ін. Теплофізика механічної обробки: Підручник/ Якимов О.В., Усов А.В., Слободяник П.Т., Юргачов Д.В. – Одеса: 2000. – 256 с.

#### ВПЛИВ ПРОЦЕСІВ ТЕРМОПРУЖНОСТІ НА ПРАЦЕЗДАТНІСТЬ ОПОРНИХ ВУЗЛІВ ВАЖКИХ ВЕРСТАТІВ

Ковалев В.Д., Донченко А.И.

Дана робота присвячена проблемі розробки методики й алгоритму розрахунку гідростатичних опорних вузлів з найбільш повним і адекватним обліком усіх факторів, що впливають на систему.

#### ВОЗДЕЙСТВИЕ ПРОЦЕССОВ ТЕРМОУПРУГОСТИ НА РАБОТОСПОСОБНОСТЬ ОПОРНЫХ УЗЛОВ ТЯЖЕЛЫХ СТАНКОВ

Ковалев В.Д., Донченко А.И.

Данная работа посвящена проблеме разработки методики и алгоритма расчета гидростатических опорных узлов с наиболее полным и адекватным учетом всех воздействующих на систему факторов.

#### INFLUENCE OF PROCESSES TERMOELASTICITY ON SERVICEABILITY OF BASIC UNITS OF HEAVY MACHINE TOOLS

Physical bases of a design procedure of support of liquid friction are considered in paper. Prospects and opportunities of the given technique are opened.