## АНАЛИТИЧЕСКОЕ ИССЛЕДОВАНИЕ МАГНИТОДИЭЛЕКТРИЧЕСКОГО ДАТЧИКА ТОКА ДЛЯ УСТРОЙСТВА ДИАГНОСТИКИ КОММУТАЦИОННЫХ ЭЛЕМЕНТОВ ЭЛЕКТРОУСТАНОВОК

## Фугаров Д.Д.; Герасименко Ю.Я., проф., д.т.н.; Проус В.Р.

(Донской государственный технический университет, г. Ростов-на-Дону, Россия)

Диагностика коммутационных элементов (КЭ) заключается в определении его времятоковых характеристик методом создания диагностического воздействия, представляющего собой испытательный ток синусоидальной формы, эквивалентный короткому замыканию в цепи элемента, стоящего перед заранее исправным КЭ, с теми же параметрами отключения цепей [1]. Измерение испытательного тока в устройствах диагностики может быть выполнено с помощью магнитодиэлектрических датчиков тока (МДТ), имеющих достаточный диапазон линейного преобразования и минимальные массогабаритные параметры. Электрическая схема замещения МДТ представлена на рис.1[2].

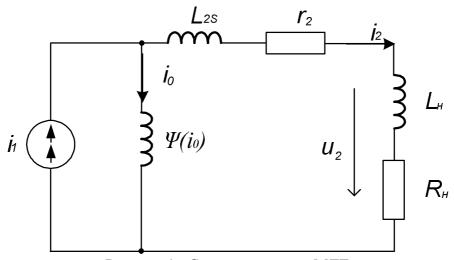


Рисунок 1 - Схема замещения МДТ

Математической моделью электрических процессов, происходящих в этой схеме является, следующая система уравнений.

$$i_1 = i_0 + i_2, \tag{1}$$

$$\frac{d\psi}{dt} = (L_{2S} + L_{H})\frac{di_{2}}{dt} + (r_{2} + r_{H})i_{2}, \tag{2}$$

$$\psi = f(i_0), \tag{3}$$

где  $i_1, i_0$  — приведенные ко вторичной обмотке первичный ток и ток намагничивания;  $i_2, u_2$  — вторичные ток и выходное напряжение;  $r_2, r_H$  — активные сопротивления вторичной обмотки и нагрузки соответственно,  $\psi$  — потокосцепление,  $L_{2S}$  — индуктивность рассеяния,  $L_{\rm H}$  — индуктивность нагрузки,  $f(i_0)$  — закон первоначального намагничивания.

Условием того, что МДТ работает в режиме трансреактора является большое активное сопротивление нагрузки ( $r_H$ >10кОм,  $L_H$ =0) [2]. Входной величиной МДТ является измеряемый ток  $i_I$ , а выходной – вторичное напряжение  $u_2$  [2].

При этом математическая модель (1)-(3) примет вид:

$$i_1 = i_0 + \frac{u_2}{r_H} \,, \tag{4}$$

$$\psi = f(i_0), \tag{5}$$

$$\frac{d\psi}{dt} = \frac{L_{2S}}{r_H} \frac{dU_2}{dt} + \left(1 + \frac{r_2}{r_H}\right) u_2. \tag{6}$$

Будем считать, что магнитная система МДТ выполнена в виде торроида, по которому равномерно намотана вторичная обмотка. Вследствие чего индуктивностью рассеяния  $L_{2S}$  можно пренебречь ( $L_{2S}$ =0). Внешние поля не учитываются, МДТ работает в режиме «холостого хода», т.е.  $r_H \rightarrow \infty$ , что приводит к  $i_1$ = $i_0$ . С учетом этого и выражений (4)-(6) можем записать:

$$\frac{d\psi}{dt} = u_2(7), \ \psi = f(i_1)$$
 (8)

Для выполнения расчетов по системе (7)-(8) найдем потокосцепление  $\psi(t)$ . Заметим, что  $\psi(t)$  – это потокосцепление с витками вторичной обмотки, поэтому:

$$\psi(t) = \Phi(t) w_2, \tag{9}$$

где  $w_2$  – число витков вторичной обмотки,  $\Phi(t)$  – поток через виток вторичной обмотки.

$$\Phi(t) = B(t)S \tag{10}$$

Индукция B(t) может быть рассчитана по кривой намагничивания, уравнение которой имеет вид:

$$B = \frac{\mu_H - \mu_0}{\alpha} \ln(\alpha H + 1) + \mu_0 H,$$
 (11)

где  $\mu_H = \lim_{H \to 0} \frac{dB}{dH}$  – относительная начальная магнитная проницаемость сердечника,

 $\mu_0 = \lim_{H o \infty} \frac{dB}{dH}$  — магнитная постоянная системы,  $\alpha$  — параметр аппроксимации кривой

намагничивания, Н – напряженность магнитного поля.

Подставляя (11) в (10), а затем (10) в (9), получим:

$$\psi(t) = w_2 S \left( \frac{\mu_H - \mu_0}{\alpha} \ln(\alpha H + 1) + \mu_0 H \right). \tag{12}$$

С учетом закона полного тока:

$$\oint_{l_0} H d\bar{l} = i_1 \tag{13}$$

для простейшей геометрии можем определить напряженность магнитного поля:  $Hl_0=i_I$ , откуда

$$H = \frac{i_1}{l_0},\tag{14}$$

где  $l_0$  – средняя длина магнитной силовой линии.

Выражение (12), с учетом (14) примет вид:

$$\psi(t) = w_2 S \left( \frac{\mu_H - \mu_0}{\alpha} \ln \left( \alpha \frac{i_1}{l_0} + 1 \right) + \frac{\mu_0 i_1}{l_0} \right). \tag{15}$$

После подстановки (15) в (7) получаем выражение:

$$u_{2} = w_{2}S\left(\frac{\mu_{H} - \mu_{0}}{\alpha} \cdot \frac{\frac{\alpha}{l_{0}}}{\alpha \frac{i_{1}}{l_{0}} + 1} \cdot \frac{di_{1}}{dt} + \frac{\mu_{0}}{l_{0}} \cdot \frac{di_{1}}{dt}\right). \tag{16}$$

Пусть первичный ток изменяется по следующему закону:

$$i_{1} = I_{1m} \left( \cos \varphi \cdot e^{\frac{-t}{T_{1}}} - \cos(wt + \varphi) \right), \tag{17}$$

где  $I_{lm}$  – амплитуда периодической составляющей первичного тока;  $T_l$  – постоянная времени затухания апериодической составляющей первичного тока,  $\varphi$  – начальная фаза;  $\omega$  – угловая частота.

Продифференцируем (17) по времени:

$$\frac{di_1}{dt} = I_{1m} \left( \omega \sin(\omega t + \varphi) - \cos \varphi \cdot \frac{1}{T_1} \cdot e^{-\frac{t}{T_1}} \right). \tag{18}$$

Подставляя (17) и (18) в (16) запишем выражение для  $u_2$ :

$$u_{2} = w_{2}SI_{1m}\left(\omega\sin(\omega t + \varphi) - \cos\varphi \cdot \frac{1}{T_{1}} \cdot e^{-\frac{t}{T_{1}}}\right) \cdot \left(\frac{\mu_{H} - \mu_{0}}{\alpha I_{1m}\left(\cos\varphi \cdot e^{-\frac{t}{T_{1}}} - \cos(wt + \varphi)\right) + l_{0}} + \frac{\mu_{0}}{l_{0}}\right)$$

Полученное выражение для мгновенного значения вторичного напряжения МДТ может использоваться для инженерных и научных расчетов переходных процессов в измерительных электрических цепях устройства диагностики силовых коммутационных элементов электроустановок.

## Перечень ссылок

- 1. Лачин В.И., Проус В.Р., Фугаров Д.Д. Устройство выявления скрытых отказов автоматических выключателей. Проблемы энергосбережения и технической диагностики энергетического оборудования: сборник трудов науч.-практ. конф., г. Ростов н/Д, 15 февр. 2007 г.: в 3 ч. /ВЦ «ВертолЭкспо» Ростов н/Д, 2007. Ч. 1 С. 87-90
- 2. Цыгулев Н.И. Дифференциальная защита элементов систем электроснабжения: монография / Н.И.Цыгулев, В.Р. Проус.—Ростов н/Д: Издательский центр ДГТУ, 2012. 240с.