

УДК 515.2

ПОВЕРХНІ В ЛІНІЯХ КРИВИНИ В ТРИОРТОГОНАЛЬНИХ СИСТЕМАХ НА ОСНОВІ ПЛОСКИХ БІПОЛЯРНИХ КООРДИНАТ

Стребіж Н.В., пошукувач

Горлівський автомобільно-дорожній інститут Державного вищого навчального закладу «Донецький національний технічний університет»

Тел.: (0624) 55-39-99

Анотація – в триортогональних циліндричних і обертально-симетричних координатах, побудованих на основі плоских біполярних координат, розглядається формоутворення поверхонь, віднесених до ліній кривини.

Ключові слова – лінія кривини, триортогональна система, сферична крива, меридіан поверхні обертання.

Постановка проблеми. Задача віднесення поверхні до ліній кривини, за умов, що вона представлена в довільній параметризації, не є елементарною, за нечисленними випадками. Оскільки формоутворення поверхонь за умов їх віднесення до ліній кривини представляє значний інтерес для розрахунку оболонок і для складання програм оброблення на обладнанні з ЧПУ, способи отримання таких поверхонь в такій параметризації є актуальними.

Аналіз останніх досліджень. Плоска біполярна система координат [1, 2, 3] утворюється двома пучками кіл: еліптичним і спряженим з ним гіперболічним (рис. 1, [3]), що утворюють двоортогональну систему. Кола еліптичного пучка проходять через дві точки на відстані $2a$ одна від іншої, пряма PP' , що проходить через ці точки, є спільною радикальною віссю для будь-якої пари кіл еліптичного пучка. Пряма QQ' , що проходить посередині між цими точками і перпендикулярна першій прямій, є радикальною віссю будь-якої пари гіперболічного пучка. Центри кіл еліптичного пучка належать QQ' , центри кіл гіперболічного пучка належать PP' .

Плоскі біполярні координати вводяться функціями

$$x = \frac{a \operatorname{sh} v}{\operatorname{ch} v - \cos u}, y = \frac{a \sin u}{\operatorname{ch} v - \cos u}, \quad (1)$$

$$-\pi \leq u \leq \pi, 0 \leq v \leq \infty.$$

Геометрична сутність криволінійних координат:

u – кут, під яким видно відрізок, обмежений полюсами A, B ;

e^v – відношення полярних радіусів поточної точки.

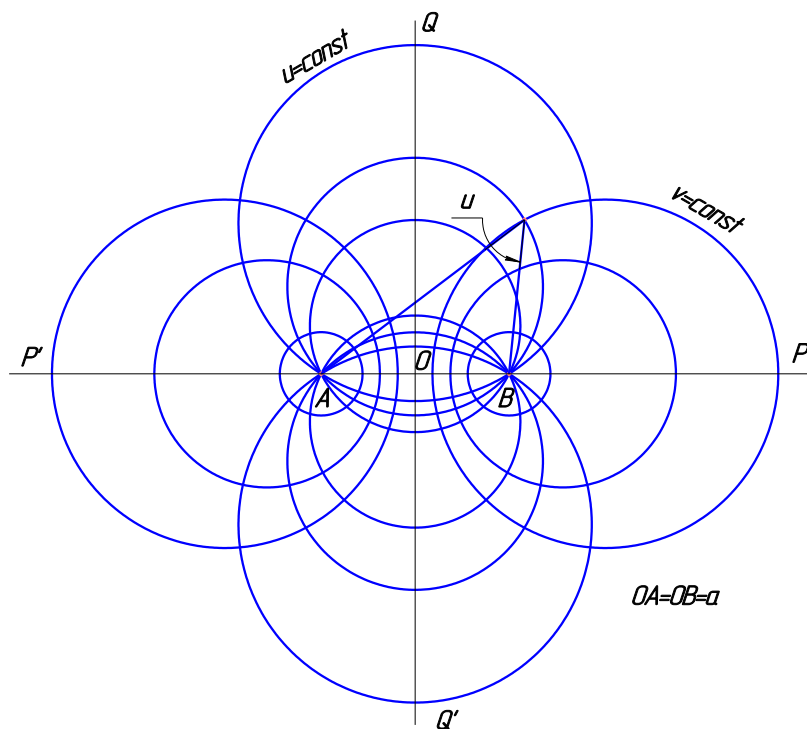


Рис. 1

Координатні лінії плоскої біполярної системи:

- $u=\text{const}$ – кола з центрами на QQ' $(0, a \operatorname{ctg} u)$ радіуса $\frac{a}{\sin u}$;
- $v=\text{const}$ – кола з центрами на PP' $(a \operatorname{cth} v, 0)$ радіуса $\frac{a}{\operatorname{sh} v}$.

Триортогональні біциліндричні координати [3], які в [1] названі *bipolar cylindrical*, отримують паралельним перенесенням площини віднесення плоскої біполярної системи в напрямі oz .

$$x = \frac{a \operatorname{sh} v}{\operatorname{ch} v - \cos u}, y = \frac{a \sin u}{\operatorname{ch} v - \cos u}, z = w,$$

$$-\pi \leq u \leq \pi, 0 \leq v \leq \infty.$$

Координатні поверхні:

- $u=\text{const}$ – циліндри, основами яких слугують кола $u=\text{const}$ плоскої системи (1);
- $v=\text{const}$ – циліндри, основами яких слугують кола $v=\text{const}$ плоскої системи (1);
- $w=\text{const}$ – площини, перпендикулярні oz .

Триортогональні тороїдальні координати [1, 2, 3] отримують обертанням пучків кіл навколо осі QQ' (рис. 1) на кут w

$$x = \frac{a \operatorname{sh} v \cos w}{\operatorname{ch} v - \cos u}, y = \frac{a \operatorname{sh} v \sin w}{\operatorname{ch} v - \cos u}, z = \frac{a \sin u}{\operatorname{ch} v - \cos u}, \quad (2)$$

$$-\pi \leq u \leq \pi, 0 \leq v < \infty, 0 \leq w < 2\pi.$$

Координатні поверхні:

- $u=\text{const}$ – сфери з центрами $(0,0, a \operatorname{ctg} u)$ радіусів $\frac{a}{\sin u}$;
- $v=\text{const}$ – торові області, отримані обертанням дуг кіл з центрами $(a \operatorname{cth} v, 0, 0)$ радіусів $\frac{a}{sh v}$.
- $w=\text{const}$ – півплощини пучка з віссю oz , нахилені до півплощини xoz під кутом w .

Функції залежності тороїдальних координат від прямокутних декартових

$$u = \frac{i}{2} \ln \frac{x^2 + y^2 + (z - ia)^2}{x^2 + y^2 + (z + ia)^2}, v = \frac{1}{2} \ln \frac{(\sqrt{x^2 + y^2} + a)^2 + z^2}{(\sqrt{x^2 + y^2} - a)^2 + z^2}, \operatorname{tg} w = \frac{y}{x}. \quad (3)$$

Триортогональні біполярні координати [2, 3], які в [1] названо бісферичними, отримують обертанням пучків кіл навколо осі PP' , яку суміщають з віссю oz :

$$x = \frac{a \sin u \cos w}{ch v - \cos u}, y = \frac{a \sin u \sin w}{ch v - \cos u}, z = \frac{a sh v}{ch v - \cos u}, \quad (4)$$

$$0 \leq u < \pi, -\infty < v < \infty, 0 \leq w < 2\pi.$$

Координатні поверхні:

- $v=\text{const}$ – сфери з центрами $(0,0, a \operatorname{cth} v)$ радіусів $\frac{a}{sh v}$;
- $u=\text{const}$ – тори, отримані обертанням кіл з центрами $(0, a \operatorname{ctg} u, 0)$ радіусів $\frac{a}{\sin u}$;
- $w=\text{const}$ – півплощини пучка з віссю oz , нахилені до півплощини xoz під кутом w .

Функції залежності біполярних координат від прямокутних декартових

$$v = \frac{1}{2} \ln \frac{x^2 + y^2 + (z + a)^2}{x^2 + y^2 + (z - a)^2}, u = \frac{i}{2} \ln \frac{(\sqrt{x^2 + y^2} - ia)^2 + z^2}{(\sqrt{x^2 + y^2} + ia)^2 + z^2}, \operatorname{tg} w = \frac{y}{x}. \quad (5)$$

Формулювання цілей статті (постановка завдання). Якщо застосування біциліндричних координат для формоутворення поверхонь, віднесених до ліній кривини, суто тривіальне, оскільки в цьому випадку йдеться лише про циліндричні поверхні, то тороїдальні і біполярні координати можуть бути застосовані до класу поверхонь, привабливих з точки зору їх використання для конструювання і розрахунку складчастих оболонок.

Основна частина. Наведемо алгоритм формоутворення поверхонь в тороїдальних і біполярних координатах за умов їх віднесення до ліній кривини.

Обидві системи триортогональні і до їх складу входить сім'я Ламе, що складається із сфер. Подання довільної лінії на будь-якій сфері сім'ї Ламе вилучає із конгруенції кіл, що є ортогональними траєкторіями сім'ї сфер, циклічну поверхню. Оскільки кола цієї поверхні ортогональні сфері-носію уздовж поданої лінії, яка в свою чергу є лінією кривини сфери, вона є лінією кривини і для вилученої циклічної поверхні. Сім'я ліній кривини отримується у перетині циклічного каркасу вилученої поверхні з сім'єю сфер. Таким чином, шукана поверхня має сім'ю ліній кривини із кіл і сферичних ліній.

Приклад 1. Сконструювати складчасту поверхню в тороїдальних координатах і віднести її до ліній кривини.

Розв'язання. На сфері, параметричні рівняння якої отримаємо підстановкою $u=u_0$ до (2), подамо лінію внутрішнім рівнянням

$$v = v_0 + b \sin(nw) \quad (6)$$

Параметричні рівняння цієї лінії отримаємо підстановками u_0 замість u і правої частини (6) замість v до (2):

$$x_0 = \frac{a \operatorname{sh}[v_0 + b \sin(nw)] \cos w}{\operatorname{ch}[v_0 + b \sin(nw)] - \cos u_0}, y_0 = \frac{a \operatorname{sh}[v_0 + b \sin(nw)] \sin w}{\operatorname{ch}[v_0 + b \sin(nw)] - \cos u_0},$$

$$z_0 = \frac{a \sin u_0}{\operatorname{ch}[v_0 + b \sin(nw)] - \cos u_0}, \quad (7)$$

Оскільки внутрішнє рівняння (7) спільне для усіх сфер сім'ї $u=\text{const}$, воно виражає сім'ю сферичних ліній, якщо u_0 уявляти змінним. Тому сукупність рівнянь (2) і (6) виражає складчасту поверхню з n складок, віднесена до сітки ліній кривини $u=\text{const}$ – сферичні лінії, $w=\text{const}$ – кола.

На рис 2 показані ці поверхні, які відповідають значенням $a=1$, $b=0.4$, $v_0=1.5$, $n=3, 4, 5$, $0.45 \leq u \leq 1.57$, $0 \leq w < 2\pi$.

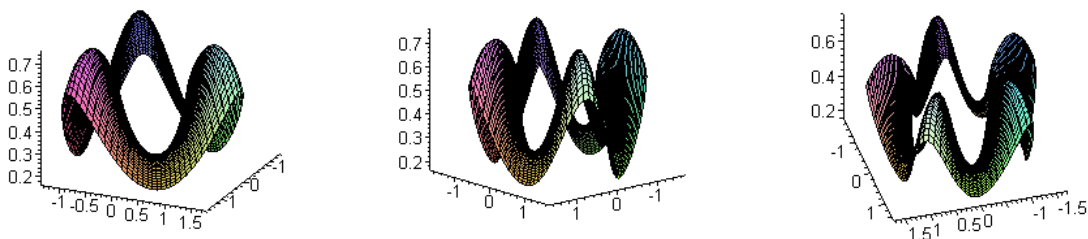


Рис. 2

Приклад 2. Сконструювати складчасту поверхню в просторових біполярних координатах і віднести її до ліній кривини.

Розв'язання. На сфері, параметричні рівняння якої отримуємо підстановкою $v = v_0$ до (5), подамо лінію внутрішнім рівнянням

$$u = u_0 + b \sin(nw) \quad (8)$$

Параметричні рівняння цієї лінії отримаємо підстановкою v_0 замість v і правої частини (8) замість u до (4):

$$x_0 = \frac{a \sin[u_0 + b \sin(nw)] \cos w}{ch v - \cos[u_0 + b \sin(nw)]}, y_0 = \frac{a \sin[u_0 + b \sin(nw)] \sin w}{ch v - \cos[u_0 + b \sin(nw)]},$$

$$z_0 = \frac{a sh v}{ch v - \cos[u_0 + b \sin(nw)]}, \quad (9)$$

Будуємо поверхню за формулами (4), (8). На рис. 3 показано поверхню, що відповідає значенням $a=1$, $b=0.2$, $u_0=0.45$, $n=4$, $0 \leq w < 2\pi$.

Ліворуч показано поверхню з межами $0.45 \leq v \leq 1.57$, праворуч – з межами $0.2 \leq v \leq 1$.

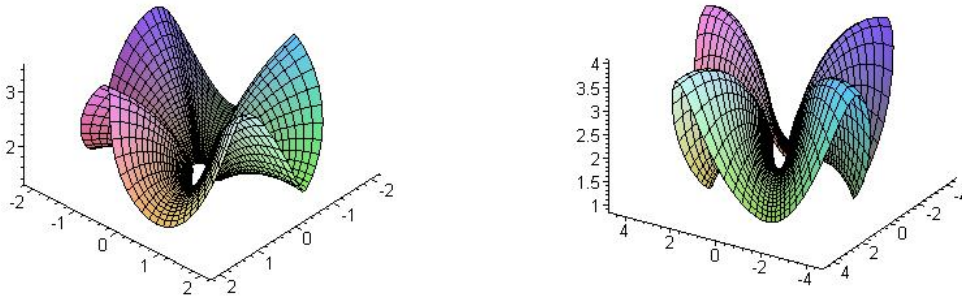


Рис. 3

Висновки. Запропонований спосіб конструювання поверхні в тороїдальних і біполярних координатах зводиться до подання лінії на координатній сфері, що забезпечує спеціальну параметризацію поверхні в лініях кривини.

Література.

1. *Spiegel, Murrey R.* “Mathematical Handbook of Formulas and Tables” New York: McGraw Hill Book Company, 1968, 126-30
2. *Маделунг Э.* Математический аппарат физики М.: Госиздат физ.-мат. лит-ры. 1961. – 618 с.
3. *Корн Г., Корн Т.* Справочник по математике для научных работников и инженеров. М.: “Наука”, 1973. – 831 с.

SURFACES IN LINES OF CURVATURE IN TRIPLY-ORTHOGONAL SYSTEMS BASED ON PLANE BIPOLAR COORDINATES

N.STREBIZSH

Summary

The representation of surfaces in lines of curvature using bipolar and toroidal coordinates is proposed.