

МОДЕЛИРОВАНИЕ ПРОСТРАНСТВЕННО-ВРЕМЕННОГО РАСПРЕДЕЛЕНИЯ КОНЦЕНТРАЦИИ ВЕЩЕСТВА В ДВУХСЛОЙНОМ МЕСТОРОЖДЕНИИ

Герасименко Ю.Я., д.т.н., профессор; Роцина Т.К., ассистент
*(Южно-Российский государственный технический университет (НПИ),
г. Новочеркасск, Россия)*

Рассматривается двухслойная система «солевой раствор - пелоид» (рис. 1).

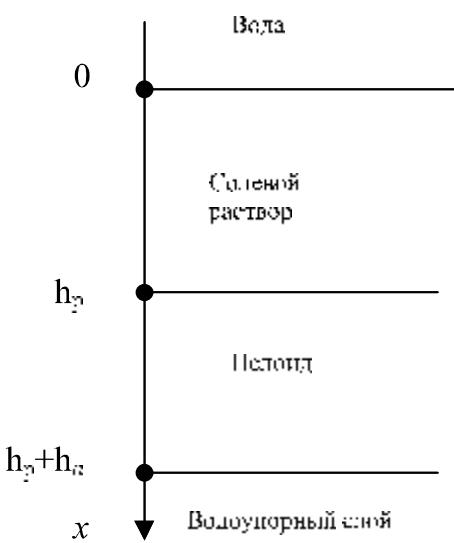


Рис. 1. Схема двухслойного месторождения.

Вывести данную систему из уставновившегося режима может изменение хотя бы одного из следующих параметров: коэффициента диффузии солевого раствора D_p , коэффициент диффузии пелоида D_n , коэффициента массопередачи β на границе раздела «вода - солевой раствор». Обозначим возмущенные значения этих параметров символами \tilde{D}_p , \tilde{D}_n и $\tilde{\beta}$ соответственно. Математическая модель пространственно-временного распределения концентрации соли $C(x,t)$ представляет собой начально-краевую задачу относительно этого распределения:

$$\frac{\partial C}{\partial t} = \tilde{D}_p \frac{\partial^2 C}{\partial x^2}, \quad x \in [0; h_p]; \quad (1)$$

$$\frac{\partial C}{\partial x}(0; t) = \tilde{\beta} C(0; t); \quad (2)$$

$$C(x; 0) = a_1 x + a_{fj}, \quad x \in [0; h_p]; \quad (3)$$

$$\frac{\partial C}{\partial t} = \tilde{D}_n \frac{\partial^2 C}{\partial x^2}, \quad x \in [h_p; h_p + h_n]; \quad (4)$$

$$C(h_p + h_n; t) = C_{fj}; \quad (5)$$

$$C(x; 0) = b_1 x + b_{fj}, \quad x \in [h_p; h_p + h_n]. \quad (6)$$

На границе раздела «солевой раствор - пелоид» должны выполняться следующие условия сопряжения:

$$C(h_p - 0; t) = C(h_p + 0; t); \quad (7)$$

$$\tilde{D}_p \frac{\partial C}{\partial x}(h_p - 0; t) = \tilde{D}_n \frac{\partial C}{\partial x}(h_p + 0; t). \quad (8)$$

Задачу (1)-(8) решаем операторным методом Лапласа. Получаем краевую задачу относительно $\overset{o}{C}(x; p)$ следующего содержания:

$$p \overset{o}{C}(x; p) - a_1 x - a_{fj} = \tilde{D}_p \frac{d^2 \overset{o}{C}(x; p)}{dx^2}, \quad x \in [0; h_p]; \quad (9)$$

$$\frac{d \overset{o}{C}}{dx}(0; p) = \tilde{\beta} \overset{o}{C}(0; p); \quad (10)$$

$$p \overset{o}{C}(x; p) - b_1 x - b_{fj} = \tilde{D}_n \frac{d^2 \overset{o}{C}(x; p)}{dx^2}, \quad x \in [h_p; h_p + h_n]; \quad (11)$$

$$\overset{o}{C}(h_p + h_n; p) = \frac{C_{fj}}{p} \quad (12)$$

с условиями сопряжения

$$\overset{o}{C}(h_p - 0; p) = \overset{o}{C}(h_p + 0; p); \quad (13)$$

$$\tilde{D}_p \frac{d \overset{o}{C}}{dx}(h_p - 0; p) = \tilde{D}_1 \frac{d \overset{o}{C}}{dx}(h_p + 0; p). \quad (14)$$

Решения краевой задачи (9)-(14) относительно $\overset{o}{C}(x; p)$ имеют вид:

для $(0 \leq x \leq h_p)$,

$$\begin{aligned} \overset{o}{C}(x; p) = & \frac{\tilde{D}_n b_1 - \tilde{D}_p a_1}{p} \cdot \frac{\operatorname{sh} \sqrt{\frac{p}{\tilde{D}_n}} h_n \left(\operatorname{sh} \sqrt{\frac{p}{\tilde{D}_p}} x + \frac{1}{\tilde{\beta}} \sqrt{\frac{p}{\tilde{D}_p}} \operatorname{ch} \sqrt{\frac{p}{\tilde{D}_p}} x \right)}{\Delta(p)} + \\ & + \frac{a_1 x + a_{fj}}{p}, \end{aligned} \quad (15)$$

для $(h_p \leq x \leq h_p + h_n)$,

$$\begin{aligned} \overset{o}{C}(x; p) = & \frac{\tilde{D}_n b_1 - \tilde{D}_p a_1}{p} \times \\ & \times \frac{\left(\operatorname{sh} \sqrt{\frac{p}{\tilde{D}_p}} h_p + \frac{1}{\tilde{\beta}} \sqrt{\frac{p}{\tilde{D}_p}} \operatorname{ch} \sqrt{\frac{p}{\tilde{D}_p}} h_p \right) \operatorname{sh} \sqrt{\frac{p}{\tilde{D}_n}} (h_p + h_n - x)}{\Delta(p)} + \frac{b_1 x + b_{fj}}{p}, \end{aligned} \quad (16)$$

где

$$\begin{aligned}\Delta(p) = & \tilde{D}_p \sqrt{\frac{p}{\tilde{D}_p}} \left(\operatorname{ch} \sqrt{\frac{p}{\tilde{D}_p}} h_p + \frac{1}{\tilde{\beta}} \sqrt{\frac{p}{\tilde{D}_p}} \operatorname{sh} \sqrt{\frac{p}{\tilde{D}_p}} h_p \right) \operatorname{sh} \sqrt{\frac{p}{\tilde{D}_n}} h_n + \\ & + \tilde{D}_n \sqrt{\frac{p}{\tilde{D}_n}} \left(\operatorname{sh} \sqrt{\frac{p}{\tilde{D}_p}} h_p + \frac{1}{\tilde{\beta}} \sqrt{\frac{p}{\tilde{D}_p}} \operatorname{ch} \sqrt{\frac{p}{\tilde{D}_p}} h_p \right) \operatorname{ch} \sqrt{\frac{p}{\tilde{D}_n}} h_n .\end{aligned}\quad (17)$$

Формулы (15)-(17) дают исчерпывающую информацию о пространственно-временном распределении концентрации соли в двухслойном месторождении. Если в них выполнить разложения в степенные ряды (усеченные) гиперболических функций [1,2], то можно получить аналитические зависимости $C(x,t)$, а если использовать предельные теоремы операционного исчисления, то легко записываются новые установившиеся значения концентраций:

$$\begin{aligned}C(x) = & C_{f_1} \frac{\tilde{D}_n \tilde{\beta}}{\tilde{K}} \cdot x + C_{f_2} \frac{\tilde{D}_n}{\tilde{K}}, \quad x \in [0; h_p]; \\ C(x) = & C_{f_1} \frac{\tilde{D}_p \tilde{\beta}}{\tilde{K}} \cdot x + C_{f_2} \frac{\tilde{D}_n + \tilde{\beta} h_p (\tilde{D}_n - \tilde{D}_p)}{\tilde{K}}, \quad x \in [h_p; h_p + h_n],\end{aligned}$$

где $\tilde{K} = \tilde{\beta} (\tilde{D}_p (h_p + h_n) + \tilde{D}_n h_p) + \tilde{D}_n$.

Полученные зависимости позволяют прогнозировать поведение двухслойных месторождений как в динамическом, так и в установившемся режимах.

Перечень ссылок

1. Привалов И.И. Введение в теорию функций комплексного переменного.— М.: Наука, 1977. — 444 с.
2. Градштейн И.С., Рыжик И.М. Таблицы интегралов, сумм, рядов и произведений. — М.: Наука, 1971. — 1008 с.

УДК 622.8.7.

ПРИНЦИПЫ АВТОМАТИЗАЦИИ УПРАВЛЕНИЯ ПОЛИЭНЕРГЕТИЧЕСКИМИ ОБЪЕКТАМИ И СИСТЕМАМИ ЭКОЛОГИЧЕСКОЙ БЕЗОПАСНОСТИ ШАХТ

Булыч А.С., магистрант; Малеев В.Б., проф., д.т.н.; Гого В.Б., доц., к.т.н.
(Донецкий национальный технический университет, г. Донецк, Украина)

Современное состояние энергетики Украины имеет ряд проблем, обусловленных несоответствием между существующими объемами потребления и предложения собственных первичных энергоресурсов, низкой эффективностью их использования при напряженном воздействии на окружающую среду.

Генеральной идеей предлагаемой концепции является снижение энергетической и, взаимосвязанной с ней, экологической напряженности в условиях угольных предприятий Донбасса на основе децентрализации производства электроэнергии путем перехода к локальной (автономной) системе комбиниро-