## ИССЛЕДОВАНИЕ ВЛИЯНИЯ ЧИСЛА САТЕЛЛИТОВ НА ГАБАРИТНЫЕ РАЗМЕРЫ ПЛАНЕТАРНОЙ ПЕРЕДАЧИ

## Матеко П.М., Удинцев Р.А., Карасева Т.И., Серокуров И.А. (ДонНТУ г. Донеик, Украина,)

Планетарные передачи принято разделять на три типа: дифференциальные, замкнутые дифференциальные и простые планетарные. Простые планетарные передачи обладают большей нагрузочной способностью и более высоким КПД по сравнению с обычными зубчатыми передачами, имеющими те же габариты.

Исследование проводилось на примере привода маневровой лебедки с планетарной передачей (рис.1).

Исходные данные для расчета:

Тяговое усилие на канате  $F = 20\kappa H$ ;

Скорость движения каната  $V = 0.6 \, \text{м/c}$ ;

Диаметр барабана D = 320мм;

Срок службы  $L_h = 20400 \, часов$  .

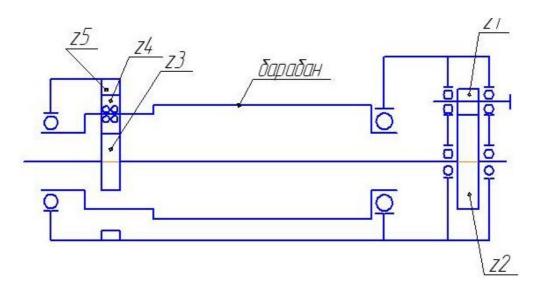


Рисунок 1 - Схема привода маневровой лебедки

## Расчет привода.

Определение мощности на барабане и валу двигателя:

$$P_{\delta ap} = FV = 20 \cdot 0,6 = 12 \kappa Bm;$$
  $P_{\partial e} = \frac{P_{\delta ap}}{\eta_{np}} = \frac{12}{0.88} = 13,64 \kappa Bm.$ 

Коэффициент полезного действия привода:

$$\eta_{np} = \eta_{yn} \cdot \eta_{uu} \cdot \eta_{nn} \cdot \eta_{no}^3 = 0.99 \cdot 0.98 \cdot 0.96 \cdot 0.99^5 = 0.88$$

где  $\eta_{yn} = 0,99$  - КПД уплотнений;

 $\eta_{uu\pi} = 0.98$  - КПД зубчатой цилиндрической передачи;

 $\eta_{no\partial}=0,99$  - КПД одной пары подшипников качения.  $\eta_{n\pi}$  - КПД планетарной передачи, расчитываемый по формуле

$$\eta_{nn} = 1 - \frac{U_{1H} - 1}{U_{1H}} (1 - \eta_{13}^H) = 1 - \frac{5 - 1}{5} (1 - 0.95) = 0.96,$$

где  $\eta_{13}^H = 0.95$  - КПД планетарной передачи относительно водила (смазка колёс консистентная, опоры сателлитов – подшипники качения)

Частота вращения барабана:

$$n_{\delta} = \frac{60 \cdot 1000 \cdot V}{\pi D} = \frac{60 \cdot 1000 \cdot 0.6}{3.14 \cdot 320} = 35,8 \ oб$$
 / мин

Тогда частота вращения вала электродвигателя равна:

$$n_{\partial 6} = n_{\delta} \cdot i_{np} = 35.8 \cdot 25 = 895 \, o\delta \, / \, MuH;$$

где  $i_{np} = i_{yun} \cdot i_{nn}$ — передаточные числа цилиндрической и планетарной передач.

Принято:  $i_{\mu\nu} = 5$ ,  $i_{n\pi} = 5$ , тогда  $i_{np} = 5 \cdot 5 = 25$ .

По расчетной мощности и передаточному отношению принимается электродвигатель 4A160M6V3:

$$P_{\partial B} = 15 \kappa Bm$$
  $n_{\partial B} = 97506 / мин$   $\frac{T_{\Pi}}{T_{\Pi}} = 1.2$   $d = 48 MM$ 

Передаточное отношение привода:

$$i_{np} = \frac{n_{\partial e}}{n_{\tilde{o}}} = \frac{975}{35.8} = 27.2.$$

Передаточное отношение планетарной передачи принимается  $i_{nn} = 5$ ,

тогда

$$i_{\mu\mu\eta} = \frac{i_{np}}{i_{n\eta}} = \frac{27.2}{5} = 5.44$$
.

Частоты вращения шестерни  $z_1$  и колеса  $z_2$  равны:

$$n_1 = n_{\partial\theta} = 97506$$
 / мин
 $n_2 = \frac{n_1}{i_{\text{max}}} = \frac{975}{5.44} = 179,206$  / мин

Следовательно, частота вращения солнечной шестерни  $z_3$  равна:

$$n_3 = n_2 = 179,2 \, o \delta /$$
 мин

Частота вращения водила и барабана:

$$n_H = n_{\delta} = \frac{n_3}{i_{n\pi}} = \frac{179,2}{5} = 35,806 / \text{мин}.$$

Определение мощности на валах:

$$P_1 = P_{\partial B_1} \cdot \eta_{vn} \cdot \eta_{no\partial} = 13,64 \cdot 0,99 \cdot 0,99 = 13,36 \kappa Bm$$

$$P_2 = P_1 \cdot \eta_{uu\pi} \cdot \eta_{no∂} = 13,36 \cdot 0,98 \cdot 0,99 = 12,96 \kappa Bm$$

Определение крутящих моментов:

$$T_1 = 9,55 \frac{P_I}{n_1} \cdot 10^6 = 9,55 \frac{13,36}{975} \cdot 10^6 = 130,8 \cdot 10^3 \, H\text{мм}$$

$$T_2 = 9,55 \frac{P_2}{n_2} \cdot 10^6 = 9,55 \frac{12,96}{179,2} \cdot 10^6 = 690,6 \cdot 10^3 \, H\text{мм};$$

Крутящий момент на солнечной шестерне z<sub>3</sub> равен:

$$T_3 = T_2 = 690,6 \cdot 10^3 \, H$$
MM.

## Расчет планетарной передачи

Передаточное отношение планетарной передачи обычно принимают  $i_{3H}^{5}=3...8$  (в примере  $i_{3H}^{5}=5$  ). Число сателлитов U=3...5 .

При проектировании планетарних передач следует соблюдать три условия:

1. Число зубьев сателлита выбирают из условия соосности валов центральных колес:

$$z_4 = \frac{z_5 - z_3}{2}$$
;

2. Из условия возможности сборки передачи сумма чисел зубьев колес корончатого  $z_5$  и солнечной шестерни  $z_3$  должна быть кратна числу сателлитов:

$$\frac{z_5 + z_3}{U} = \gamma;$$

где U - число сателлитов,  $\gamma$  - целое число.

3. Чтобы соседние сателлиты не задевали зубьями друг друга, должно соблюдаться условие соседства:

$$d_{a_4} < 2 \cdot a_{w34} \sin \frac{\pi}{U}$$

Для дальнейших исследований было проанализировано возможное число зубьев центральных колес и сателлитов, при которых соблюдались выше приведенные условия (см. табл.1) при числе сателлитов U=2...5

Таблица 1. Анализ возможных чисел зубьев центральных колес и сателлитов при числе сателлитов U=2...5

Число сателли- тов	Число зубьев			Выполнение условий			Пригод- ность
U	$Z_3$	$Z_4$	$Z_5$	Условие	Условие	Условие	передачи
				соосности	сборки	соседства	
2	18	27	72	Да	Да	Да	Да
3	18	27	72	Да	Да	Да	Да
4	18	27	72	Да	Нет	Да	Нет
5	18	27	72	Да	Да	Нет	Нет
25	19	28,5	76	Нет	-	-	Нет
2	20	30	80	Да	Да	Да	Да
3	20	30	80	Да	Нет	Да	Нет
4	20	30	80	Да	Да	Да	Да
5	20	30	80	Да	Да	Нет	Нет
25	21	31,5	84	Нет	-	-	Нет
2	22	33	88	Да	Да	Да	Да
3	22	33	88	Да	Не	Да	Нет
4	22	33	88	Да	Нет	Да	Нет
5	22	33	88	Да	Да	Нет	Нет
25	23	34,5	92	Нет	-	-	Нет
2	24	36	96	Да	Да	Да	Да
3	24	36	96	Да	Да	Да	Да
4	24	36	96	Да	Да	Да	Да
5	24	36	96	Да	Да	Нет	Нет

Для дальнейших расчетов принята планетарная передача с числом зубьев солнечной шестерни  $z_3$ =24, т.к. в этом случае возможно изготовление планетарной передачи с числом зубьев сателлитов U = 2;3;4. При других числах зубьев солнечной шестерни возможно изготовление планетарной передачи при двух значениях числа сателлитов.

При  $z_3$ =19,21,23 при любом числе сателлитов условие соосности не выполняется, следовательно, планетарная передача с этими числами зубьев солнечной шестерни в дальнейшем не рассматривалась.

Расчет планетарной передачи производился из условия прочности зубьев на изгибную выносливость. Модуль зацепления равен:

$$m \geq \sqrt[3]{\frac{2 \cdot Y_F \cdot k_F \cdot T_3}{\psi_m \cdot z_3 \cdot [\sigma]_F U'}};$$

где  $Y_F$  =4 - коэффициент прочности зубьев;

 $T_3 = 690,6 \cdot 10^3 \, H$ мм - крутящий момент на солнечной шестерне  $z_{3,}$ ;

 $k_F = 1,4$  - коэффициент нагрузки;

U' = U - 0.7 - приведенное число сателлитов;

 $\psi_m$ =8 - коэффициент ширины зубчатого колеса по модулю;

 $z_3$ =24 — число зубьев солнечной шестерни;

 $[\sigma]_F$  - допускаемое напряжение на изгибную выносливость,

 $[\sigma]_F = 220 M\Pi a$ , для стали 45 H=220..240 HB.

Подставляя значения величин в выше приведенную формулу получаем:

При 
$$U = 2$$
;  $m = 5.2$ мм=>5,5 мм. При  $U = 3$ ;  $m = 4,3$ мм=>4,5 мм.

При 
$$U = 4$$
;  $m = 3.8$ мм $= >4.0$  мм.

Размеры планетарной передачи определяются значением модуля зацепления при числе сателлитов U = 2;3;4 (см. табл.2)

Число сателлитов Диаметры делит. U = 2; m = 5.5мм U = 3; m = 4.5мм U = 4; m = 4*MM* окр., мм  $d_{w3} = m \cdot z_3$ 132 96 108  $d_{w4} = m \cdot z_4$ 198 162 144  $d_{w5} = m \cdot z_5$ 528 384 432

Таблица 2. Размеры планетарной передачи при U = 2;3;4.

Из табл.2 видно, что размеры планетарной передачи с увеличением числа сателлитов уменьшаются, т.к. в зацеплении солнечной шестерни  $z_3$  находятся несколько зубьев, равное числу сателлитов, значит, уменьшается модуль зацепления и, соответственно, размеры колес. На основании полученных данных построен график зависимости габаритных размеров планетарной передачи от числа сателлитов (рис.2).

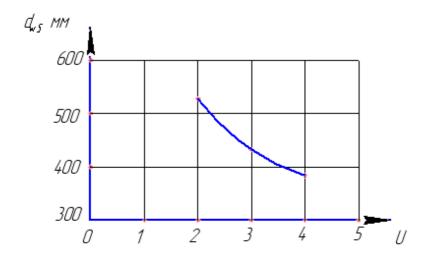


Рисунок 2 - График зависимости габаритных размеров планетарной передачи от числа сателлитов

На практике обычно принимают планетарные передачи с числом сателлитов U=3. При этом числе сателлитов чаще всего выполняются условия соосности, сборки и соседства при различных числах зубьев центральных колес и передаточном отношении. Пример выполнения привода маневровой лебедки с числом сателлитов U=3 представлен на рис.3.

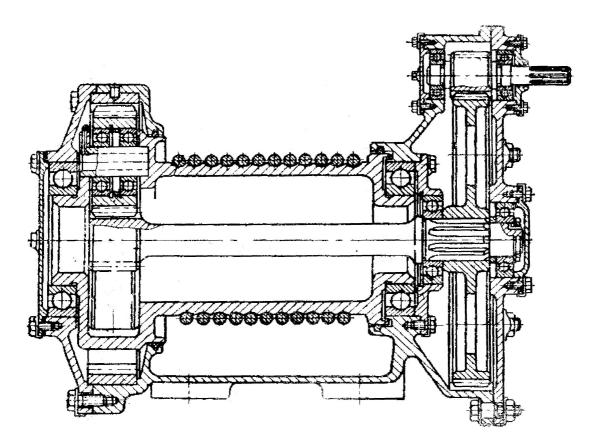


Рисунок 3 - Редуктор привода маневровой лебедки

Список литературы. 1. Методичні вказівки до виконання курсового проекту з деталей машин. Розділ 1. Донецьк, ДонНТУ, 2005, 36 с. 2. Методичні вказівки до виконання курсового проекту з деталей машин. Розділ 2. Донецьк, ДонНТУ, 2005, 48 с. 3. Чернавский С.А. и др. Проектирование механических передач. - М.: Машиностроение, 1967. - 798 с. 4. Перель Л.Я. Подшипники качения. Справочник. - М.: Машиностроение, 1983. - 543 с.